

# (19) 世界知的所有権機関 国際事務局



# 

(43) 国際公開日 2004年6月24日(24.06.2004)

**PCT** 

### (10) 国際公開番号 WO 2004/053510 A1

(51) 国際特許分類7:

G01R 31/36

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2003/015842

(22) 国際出願日:

2003年12月11日(11.12.2003)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願 2002-359718 2002年12月11日(11.12.2002) JP

特願2003-279466 2003年7月24日(24.07.2003) JР (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本電 池株式会社 (JAPAN STORAGE BATTERY CO., LTD.) [JP/JP]; 〒601-8520 京都府 京都市南区 吉祥院西ノ庄猪 之馬場町1番地 Kyoto (JP). 三菱電機株式会社 (MIT-SUBISHI DENKI KABUSHIKI KAISHA) [JP/JP]; 7 100-8310 東京都 千代田区 丸の内二丁目2番3号 Tokyo (JP).

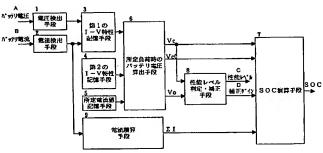
(72) 発明者; および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 藤原 慎二 (FU-JIHARA,Shinji) [JP/JP]; 〒652-0871 兵庫県 神戸市兵 庫区 浜山通六丁目1番2号 三菱電機コントロール ソフトウェア株式会社内 Hyogo (JP). 安西 清治 (AN-ZAI, Kiyoharu) [JP/JP]; 〒100-8310 東京都 千代田区 丸の内二丁目2番3号 三菱電機株式会社内 Tokyo

7続葉有1

(54) Title: BATTERY CHARGED CONDITION COMPUTING DEVICE AND BATTERY CHARGED CONDITION COMPUT-ING METHOD

(54) 発明の名称: バッテリ充電状態演算装置及びバッテリ充電状態演算方法



- BATTERY VOLTAGE

- A...BATTERY VOLTAGE
  B...BATTERY VOLTAGE
  B...BATTERY CURRENT
  1...VOLTAGE DETECTING MEANS
  2...CURRENT DETECTING MEANS
  3...FIRST I-V CHARACTERISTICS STORING MEANS
  3...FIRST I-V CHARACTERISTICS STORING MEANS
  5...SPECIFIED CURRENT VALUE STORING MEANS
  5...SPECIFIED CURRENT VALUE STORING MEANS
  0...BATTERY VOLTAGE CALCULATING MEANS UNDER SPECIFIED LOAD
  7...SOC COMPUTING MEANS
  8...PERPORMANCE LEVEL JUDGING/CORRECTING MEANS
  8...CURRENT INTEGRATING MEANS
  C...URRENT INTEGRATING MEANS
  C...DERFORMANCE LEVEL
  D...CORRECTION GAIN

(57) Abstract: A battery charged condition computing device capable of easily and in a short time judging the charged condition of the battery currently in use, the device comprising a battery voltage calculating means (6) that calculates, under a specified load, first and second battery voltages, with a battery current set at a specified load current, from battery' first I-V characteristics, in a currently used condition or a first condition, stored in a first I-V characteristics storing means (3) and from battery' second I-V characteristics, in a second condition where a residual energy amount is small, stored in a second I-V characteristics storing means (4), and an SOC computing means (7) that computes the SOC (charged condition) of the battery in the first condition by using the calculated first and second battery voltages.

現在使用中のバッテリの充電状態を、容易、かつ、短時間に判断することができるバッテリ充電状態 演算装置を提供するために、第1のI-V特性記憶手段3に記憶されている現在使用中の状態である第一の状態に おけるパッテリの第一のI-V特性、第2のI-V特性記憶手段4に記憶されて残存エネルギー量が少ない第二の状 態における第二のⅠ−Ⅴ特性から、パッテリ電流が所定負荷電流値のときの第一、第二のパッテリ電圧を算出する 所定負荷時のパッテリ電圧算出手段6と、算出さ



(JP). 桐林 基司 (KIRIBAYASHI,Motoshi) [JP/JP]; 〒601-8520 京都府 京都市南区 吉祥院西ノ庄猪之馬場町 1番地 日本電池株式会社内 Kyoto (JP). 和根崎誠(WANEZAKI,Makoto) [JP/JP]; 〒601-8520 京都府京都市南区 吉祥院西ノ庄猪之馬場町 1番地 日本電池株式会社内 Kyoto (JP). 中村 秀司 (WAKAMURA,Hideji) [JP/JP]; 〒601-8520 京都府京都市南区 吉祥院西ノ庄猪之馬場町 1番地日本電池株式会社内 Kyoto (JP). 林俊明 (HAYASHI,Toshiaki) [JP/JP]; 〒621-0802 京都府亀岡市北河原町1-3 保津川団地23-502 Kyoto (JP).

- (74) 代理人: 大岩 增雄,外(OIWA,Masuo et al.); 〒661-0012 兵庫県 尼崎市 南塚口町2丁目 1 4-1 Hyogo (JP).
- (81) 指定国 (国内): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ,

NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (広域): ARIPO 特許 (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア特許 (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI 特許 (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

#### 添付公開書類:

- 一 国際調査報告書
- 請求の範囲の補正の期限前の公開であり、補正書受領の際には再公開される。

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

#### 明細書

バッテリ充電状態演算装置及びバッテリ充電状態演算方法

#### 技術分野

5 本発明は、車両などに用いられるバッテリの使用中の状態における残 存容量の状態(即ち、充電状態)を検知するバッテリ充電状態演算装置 およびパッテリ充電状態演算方法に関する。

### 背景技術

15

20

25

10 従来のバッテリの残存容量の推定方法(即ち、バッテリの充電状態の推定方法)としては、バッテリ端子開放電圧をバッテリの充電状態(SOC: State of Charge)の初期値とし、バッテリ充放電電流の積算値で補正する方法が一般的に知られている。

また、特開2001-174535号公報(図1および段落0039) には、バッテリの分極を考慮した正確なI-V(電流-電圧)近似直線 を得ることで、ハイブリッドカーでも精度のよい充電状態を得ることのできる「分極を考慮したバッテリ容量演算装置」が開示されている。

この特開 2 0 0 1 - 1 7 4 5 3 5 号公報に開示されている分極を考慮したバッテリ容量演算装置は、「車両の負荷に放電電流を流すバッテリの電圧・電流を収集して電圧-電流特性を求め、この電圧-電流特性を用いてバッテリの現在の電圧を推定し、この推定電圧からバッテリの現在の充電状態を求める一方、収集した電流がバッテリの最大の分極発生の大電流に最初に到達し、かつ該到達後に電流が大電流以下の所定電流値に最初に到達したとき、このときのバッテリ電圧を最大の分極の影響を残した状態の最大分極影響残存時の推定電圧とし、この最大分極影響残存時の推定電圧と走行開始時のバッテリの開回路電圧との差を用

いて充電状態を補正する」ことが記載されている。しかし、バッテリの 開回路電圧はそれまでの充放電履歴の影響を大きく受けるので、安定す るのに約1日要するとされており、走行直前の開回路電圧を基に走行中 の充電状態を補正すると充電状態の判定誤差が大きくなることがある。

近年脚光を浴びている低排出ガス・低燃費を目的とした例えばアイドルストップ車両においては、アイドリング中にエンジン停止を行う機能が備わるため、エンジン停止後にエンジン再始動可能な電力をバッテリに蓄えておく必要があり、バッテリの使用中において、その充電状態(即ち、バッテリの残存容量)を正確に把握する必要がある。

10 しかしながら、バッテリ液量、劣化(軟化、腐食、サルフェーション、等)、バッテリ温度、分極の影響などにより、バッテリの開放電圧、バッテリ容量は変化するため、バッテリ残存容量を正確に推定することは 困難であった。

また、エンジン排気量とスタータモータ又はモータジェネレータから 15 決まるアイドリングストップ車の車格および車両のアイドリングスト ップ中の消費電流(以下、適用するアプリケーションと記す)に対して、 バッテリサイズや性能ランクの組合せは様々である。

この組合せが変わると適用するアプリケーションが要求するバッテリ 最低出力を出すために必要なバッテリの残存容量が変化するため、従来 は適用するアプリケーションが変わる毎にそのアプリケーションに応 じた充電状態監視装置を検討する必要があった。

#### 発明の開示

20

この発明は、このような問題点を解決するためになされたもので、バ 25 ッテリ液量の変化、劣化などに影響されることなく、様々な所定アプリ ケーションの電流条件において、現在使用中のバッテリの残存容量、言 い換えれば、現在使用中のバッテリの充電状態 (SOC: State of Charge)を容易に把握 (演算) することのできるバッテリ充電状態演算 装置を提供することを目的とする。

この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、バッテリの電圧を検出 するバッテリ電圧検出手段と、バッテリの電流を検出するバッテリ電流 検出手段と、複数のサンプリングポイントにおいて上記バッテリ電圧検 出手段および上記バッテリ電流検出手段が検出する電圧値と電流値を 用い、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電流ー電 圧特性を近似的に求め、これを第一の電流-電圧特性として記憶する第 1の電流-電圧特性記憶手段と、上記第一の状態よりも取り出せるエネ 10 ルギー量が少ない第二の状態における第二の電流ー電圧特性をあらか じめ記憶している第2の電流-電圧特性記憶手段と、上記バッテリの所 定負荷電流値を記憶している所定電流値記憶手段と、第1の電流ー電圧 特性記憶手段が記憶している上記第一の電流-電圧特性を用いてバッ テリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電圧(Vc)を 算出し、上記第二の電流-電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負 荷電流値のときの第二のバッテリ電圧(Vc0)を算出する所定負荷時 のバッテリ電圧算出手段と、上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段に よって算出される上記第一、第二のバッテリ電圧(Vc、VcO)を用 いて、たとえばそれらの電圧差 ΔV(Vc-Vc0)からパッテリの 20 充電状態を導き出すような変換マップなどを予め用意しておき、上記第 一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する充電状態演算手段と を備えたものである。

また、この発明に係るパッテリ充電状態演算装置は、第1の電流ー電 25 圧特性記憶手段において所定負荷電流記憶手段により記憶されている 所定負荷電流の時の電圧Vcと、第1の電流一電圧特性記憶手段におい

10

て負荷電流がゼロの時の電圧Voとから、予め用意されているVo、Vc-性能レベル変換マップなどの性能レベル検出手段を用いてバッテリの性能レベルを検出し、バッテリ充電状態演算手段により演算されたバッテリ充電状態が、バッテリの性能レベルに応じて補正されることを特徴とするものである。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、請求項2記載の 補正されるバッテリ充電状態が、第一のバッテリ電圧から第二のバッテ リ電圧まで低下するまでにバッテリが放電できる残存容量であること を特徴とする。残存容量として出力されるためには、あらかじめ、第一 のバッテリ電圧と第二のバッテリ電圧の電圧差とバッテリ電圧差に応 じて放電できる放電容量との相関関係を種々の条件において測定し、こ れを変換マップとして保持しておくことにより、放電できる残存容量を 求めることが可能となる。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、性能レベル検出 手段により検出されたパッテリの性能レベルから、予め用意されている 15 性能レベルー補正ゲイン変換マップなどの性能レベル補正ゲイン演算 手段によりバッテリの特性に見あった補正ゲインを求め、この補正ゲイ ンによって補正されたバッテリの最大電池容量で、バッテリ充電状態演 算装置により演算された残存容量を除算して、バッテリ充電状態を、SOC (%)として得られるように演算することを特徴とする。パッテリの最 20 大電池容量を補正する方法には、たとえば、新品の状態の最大電池容量 ・に、この補正ゲインを乗算したり減算したりすることで、劣化したパッ テリの最大電池容量を得るような方法がある。ここで、最大電池容量と は、完全充電状態のバッテリ、すなわち5時間率電流で充電し、15分 **ごとに測定した充電中の端子電圧が3回連続して一定値を示す状態の** 25 新品パッテリを、1時間静置したのち、5時間率電流で1セルあたり1.

10

15

20

25

75Vまで放電したときの放電電気量を示す。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、請求項4記載の 残存容量に、上記バッテリ充電状態演算手段実施時に初期化される電流 積算手段(充電を負として放電を正とする、又は充電を正として放電を 負とすることによって、電流値を時間に対して積算する手段)により求 めた電流積算値を加算又は減算して、バッテリ充電状態を演算すること を特徴とする。ここで、「バッテリ充電状態演算手段実施時に初期化さ れる」とは、演算手段実施時に電流積算値のパラメータを初期値(例え ばゼロ)にすることをいう。

また、充電状態SOCの取りうる範囲は、0~100%でこの範囲を超える値を取ることには意味が無い点に着目し、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、上記バッテリ電流検出手段から求めた電流(充電側を負、放電側を正とする)を、たとえば電池規格のバッテリ公称電池容量などの上記バッテリ充電状態演算手段実施時に初期化される手段を備えた電流積算手段により求めた電流積算値に、上記バッテリ充電状態に電流積算値を減算した後にバッテリ充電状態が最大電池容量を超えないようあるいは、負の値をとらないようにするための、上記バッテリ充電状態を上限値とするリミッタ(上限)を通過させ、また上記バッテリ充電状態から、上記最大電池容量を減算したものを下限値とするリミッタ(下限)を通過させることを特徴とするものである。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、バッテリの電圧を検出するバッテリ電圧検出手段と、バッテリの電流を検出するバッテリ電流検出手段と、複数のサンプリングポイントにおいて上記バッテリ電圧検出手段および上記バッテリ電流検出手段が検出する電圧値と電流値を用い、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電流一電圧特性を近似的に求め、これを第一の電流一電圧特性として記憶

20

25

する第1の電流一電圧特性記憶手段と、上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が多い第三の状態における上記第三の電流一電圧特性、および上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が少ない第二の状態における上記第二の電流一電圧特性とをあらかじめ記憶している第2の電流一電圧特性記憶手段と、上記バッテリの所定負荷電流値を記憶している所定電流値記憶手段と、上記第一の電流一電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電圧を算出し、上記第二の電流一電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出し、上記第三の電流一電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第三のバッテリ電圧を算出する所定負荷時のバッテリ電圧算出手段と、上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段と、上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段によって算出される上記第一、第二および第三のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する充電状態演算手段とを備えたものである。

15 また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置の上記第三の状態は 完全充電状態であり、上記第二の状態は深放電状態であることを特徴と するものである。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置は、現在使用中のバッテリの温度を検出する温度検出手段を備え、上記第2の電流-電圧特性記憶手段は、上記第二の電流-電圧特性の候補としてバッテリ使用温度範囲の高温から低温までの間の複数の所定温度における電流-電圧特性を、また、上記第三の電流-電圧特性の候補として上記複数の所定温度における電流-電圧特性をあらかじめ記憶していると共に、記憶されている複数の上記第二の電流-電圧特性の候補および複数の第三の電流-電圧特性の候補から上記温度検出手段が検出するバッテリ温度に対応する特性を第二の電流-電圧特性および第三の電流-電圧特性

としてそれぞれ選択することを特徴とする。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置の上記充電状態演算 手段は、上記第一のバッテリ電圧と上記第二のバッテリ電圧の差分に対 する上記第三のバッテリと第二のバッテリ電圧の差分の比を演算する ものである。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算装置における所定負荷電流値は、外部装置より上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段に直接入力されることを特徴とする。

また、この発明に係るパッテリ充電状態演算方法は、複数のサンプリ ングポイントにおいて、現在使用中の状態である第一の状態におけるバ 10 ッテリの電圧値および電流値を検出するステップと、検出された上記複 数のサンプリングポイントにおけるバッテリの電圧値および電流値を 用いて、上記第一の状態におけるバッテリの電流ー電圧特性を近似的に 求め、これを第一の電流ー電圧特性として記憶するステップと、上記第 一の状態よりも取り出せるエネルギー量が多い第三の状態における上 15 記第三の雷流~雷圧特性、および上記第一の状態よりも取り出せるエネ ルギー量が少ない第二の状態における上記第二の電流ー電圧特性とを あらかじめ記憶しておくステップと、上記パッテリの所定負荷電流値を 記憶しておくステップと、上記第一の電流-電圧特性を用いてパッテリ 電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電圧を算出し、上記 20 第二の電流-電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値の ときの第二のバッテリ電圧を算出し、上記第三の電流-電圧特性を用い てバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第三のバッテリ電圧を **寛出するステップと、算出された上記第一、第二および第三のパッテリ** 電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する 25 ステップとを備えたものである。

10

15

20

25

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算方法における上記第三の 状態は完全充電状態であり、上記第二の状態は深放電状態であることを 特徴とする。

また、この発明に係るバッテリ充電状態演算方法の上記バッテリの充電状態を演算するステップは、上記第一のバッテリ電圧と上記第二のバッテリ電圧の差分に対する上記第三のバッテリと第二のバッテリ電圧の差分の比を演算するものである。

この発明によるバッテリ充電状態演算装置は、バッテリの電圧を検出 するバッテリ電圧検出手段と、バッテリの電流を検出するバッテリ電流 検出手段と、複数のサンプリングポイントにおいてバッテリ電圧検出手 段およびバッテリ電流検出手段が検出する電圧値と電流値を用い、現在 使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電流-電圧特性を 近似的に求め、これを第一の電流-電圧特性として記憶する第1の電流 電圧特性記憶手段と、第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が少 ない第二の状態における第二の電流-電圧特性をあらかじめ記憶して いる第2の電流ー電圧特性記憶手段と、バッテリの所定負荷電流値を記 憶している所定電流値記憶手段と、第1の電流-電圧特性記憶手段が記 憶している第一の電流ー電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負 荷電流値のときの第一のバッテリ電圧を算出し、第二の電流ー電圧特性 を用いてバッテリ電流が所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧 を算出する所定負荷時のバッテリ電圧算出手段と、所定負荷時のバッテ リ電圧算出手段によって算出される上記第一、第二のバッテリ電圧を用 いて、第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する充電状態演算 手段とを備えたので、バッテリ液量の変化、劣化、バッテリ温度などに 影響されることなく、所定アプリケーションの電流条件において、現在 使用中のバッテリの充電状態(SOC)を、容易、かつ、短時間に判断 することができ、常時、充電状態の監視が必要なハイブリッドカーや電気自動車およびアイドルストップ車といった様々な用途に適用可能となる好適なパッテリ充電状態演算装置を提供できる。

## 5 図面の簡単な説明

図1は、実施の形態1によるパッテリ充電状態検出装置の構成を示す ブロック図である。

図 2 は、実施の形態 1 によるパッテリ充電状態検出装置の動作を説明 するための図である。

10 図 3 は、実施の形態 2 による S O C 演算手段の構成を示すブロック図 である。

図4は、実施の形態3による性能レベル判定・補正手段の構成を示すブロック図である。

図 5 は、実施の形態 2 による Δ V - C 変換手段の構成を示すブロッ 15 ク図である。

図 6 は、実施の形態 3 による性能レベル判定手段の構成を示すブロック図である。

図7は、実施の形態3による性能レベル補正ゲイン算出手段の構成を 示すブロック図である。

20 図8は実施の形態4によるパッテリ充電状態検出装置の構成を示す ブロック図である。

図9は実施の形態4によるバッテリ充電状態検出装置の動作を説明するための図である。

図10は実施の形態5によるバッテリ充電状態検出装置の構成を示 25 すブロック図である。

図11は実施の形態6によるパッテリ充電状態検出装置の構成を示

20

すブロック図である。

### 発明を実施するための最良の形態

以下、図面に基づいて、本発明の一実施の形態を説明する。なお、各 図間において、同一符号は同一あるいは相当のものを表す。 実施の形態 1.

図1は、実施の形態1によるバッテリ充電状態演算装置の構成を示す ブロック図である。また、図2は、本実施の形態によるバッテリ充電状 態演算装置の動作を説明するための図である。

10 図1および図2に基づいて、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置の構成と動作を説明する。

図1において、1はハイブリッドカーや電気自動車およびアイドルストップ車などに搭載されているバッテリ(図示なし)のバッテリ電圧を検出する電圧検出手段、2は該バッテリの充放電電流を検出する電流検出手段、3はバッテリの第1の電流(I)ー電圧(V)特性記憶手段である。以降は、「電流ー電圧特性」のことを「I-V特性」と称することとする。

第1のI-V特性記憶手段3は、充電状態の演算対象である現在使用中のパッテリ(以下、単にパッテリあるいは当該パッテリと称す)のパッテリ電流(負荷電流)を所定負荷時(例えば、エンジン始動などのアプリケーションにおける最大負荷時)の電流からパッテリ負荷開放時の電流まで変化させた時に、電圧検出手段1および電流検出手段2が検出する複数のサンプリングポイント(図2中の●印で示した各ポイント)におけるパッテリ電圧Vおよびパッテリ電流Iを記憶する。

25 ここで、現在使用中のパッテリの状態のことを「第一の状態」と称することとする。

10

15

20

25

そして、この第1のI-V特性記憶手段3は、記憶された複数のサンプリングポイントにおけるバッテリ電圧Vおよびバッテリ電流Iの値から、例えば、最小二乗法による一次近似によって、" $V=-\beta$  I  $+\alpha$ "の式で表される当該バッテリの第一のI-V特性(即ち、現在使用中の第一の状態におけるI-V特性)を演算して求め、記憶する。ここで、 $\alpha$  および  $\beta$  は正の定数である。なお、図2中の符号Aで示した直線は、この第一のI-V特性を示している。

4は第2のI-V特性記憶手段であって、この第2のI-V特性記憶手段4には、当該パッテリから取り出せるエネルギー量が少ない状態の第二の状態における " $V=-\beta$ '  $I+\alpha$ '"の式で表される理論的な第二のI-V特性があらかじめ記憶されている。ここで、 $\alpha$ ′、 $\beta$ ′、も正の定数である。なお、図2中の符号Bで示した直線は、第二のI-V特性を示している。

上述したバッテリの「第二の状態」とは、例えば、バッテリが劣化し、 残存容量が少なくなり、使用不可近くまで放電している「深放電状態」 の場合、あるいはこれに近い状態のように、バッテリから取り出せるエ ネルギー量か少ない状態のことである。

なお、「深放電状態」における理論的な第二のI-V特性とは、バッテリが劣化状態であり、所定負荷電流(例えば、エンジン始動に必要な電流)以上の放電電流を流した場合でも、必要とする所定電圧以上のバッテリ電圧を確保できる最低限ラインのI-V特性である。ここで図2中に記載の「使用不可領域」との境界として用いられる最低限ラインのI-V特性は、例えば、エンジンが始動可能な最低限の電圧、あるいは自動車に搭載されている制御ユニット(オーディオなど含む)の動作限界としての意味も兼ねている。つまり、ここでいうバッテリ充電状態とはバッテリとしての性能のみならず、接続される電気負荷を含めシステ

15

20

ム全体が成立する最低限をSOC=0とすることを意味し、それを示す ラインが図2中の符号Bとなる。

5は各アプリケーション(例えば、エンジンの始動など)における所 定電流値記憶手段であって、所定電流値記憶手段5には、例えば、エン ジン始動に必要な電流値が記憶されている。

6は所定負荷時のバッテリ電圧算出手段であって、所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6は、第1のI-V特性記憶手段3に記憶されている第一のI-V特性(即ち、現在使用中の状態におけるバッテリのI-V特性)および所定電流値記憶手段5に記憶されている所定電流値(例えば、エンジン始動電流Ic)を用いて、バッテリ電流が所定電流値(エンジン始動電流Ic)のときのバッテリ電圧Vc(図2参照)を算出する。なお、第一のI-V特性から得られる「バッテリが所定負荷(所定電流値)のときのバッテリ電圧」を第一のバッテリ電圧と称することとする。従って、上記の算出されたバッテリ電圧Vcは、第一のバッテリ電圧ということになる。

また、所定負荷時のバッテリ電圧算出手段 6 は、第 2 の I - V 特性記憶手段 4 に記憶されている第二の I - V 特性および所定電流値記憶手段 5 に記憶されている所定電流値を用いて、バッテリ電流が所定電流値のときのバッテリ電圧 V c 0 (図 2 参照)を算出する。なお、第二の I - V 特性から得られる「バッテリが所定負荷(所定電流値)のときのバッテリ電圧」を第二のバッテリ電圧と称することとする。従って、上記の算出されたバッテリ電圧 V c 0 は、第二のバッテリ電圧ということになる。

また、図 2 において、Vo、Vo 0 は、それぞれ第一、第二のI-V 25 特性において、バッテリ電流がゼロ(負荷開放時)のときのパッテリ電 圧である。

10

15

バッテリのアプリケーションが「エンジン始動」である場合、バッテ リ電流がエンジン始動電流Icのときにバッテリ電圧がVcO以下に なるまで劣化すると、このバッテリは使用不可ということになる。

7はSOC(充電状態)演算手段であって、SOC(充電状態)演算 手段7は所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6が算出したバッテリ電 圧Vc、およびバッテリ電圧VcOを用いて、バッテリの残存容量(A h)を求め、また、求めたバッテリ残存容量に電流検出手段2の電流値 を積算する電流積算手段9により求められた電流積算値 ΣΙを加算又 は減算した結果に、新品電池における最大電池容量に性能レベル判定・ 補正手段8により求められた補正ゲインを乗算して推定した劣化した バッテリの最大電池容量を除算した結果からSOC(充電状態)を演算 する。

この演算結果を表す指数が大きいほど劣化したバッテリの最大電池 容量が多く、まだ十分にエネルギーが残存しており、この指数が小さい ほど最大電池容量が少なく、使用不可能の状態に近いと判断できる。

なお、第二のI-V特性は、第2のI-V特性記憶手段4にあらかじ め記憶されているので、第二のバッテリ電圧は短時間で容易に算出する ことができる。

以上説明したように、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置 は、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリのI-V特性 20 (第一のI-V特性)を近似的に求めて記憶する第1のI-V特性記憶 手段3と、第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が少ない第二の状 態におけるバッテリのI-V特性(第二のI-V特性)があらかじめ記 憶されている第2のI-V特性記憶手段4と、上記第一のI-V特性を 用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電 25 圧を算出し、上記第二のI-V特性を用いてバッテリ電流が上記所定負 荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出する所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6と、算出される上記第一、第二のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する充電状態演算手段7とを備えるので、バッテリ液量の変化、劣化、バッテリ温度などに影響されることなく、所定アプリケーションの電流条件において、現在使用中のバッテリの充電状態(SOC)を、容易、かつ、短時間に把握(判断)することができ、常時、充電状態(残存容量)の監視が必要なハイブリッドカーや電気自動車およびアイドルストップ車用のバッテリなどに好適な充電状態演算装置を提供できる。

#### 10 実施の形態 2.

15

20

25

図3は、実施の形態2による図1に示すSOC演算手段7の構成を示すプロック図である。

図3において、31は図1で説明済みの第一のバッテリ電圧Vcと同じく図1で説明済みの第二のバッテリ電圧Vc0の電圧差(Vc‐Vc 0) Δ V からバッテリ充電状態 C を求める Δ V - C 変換手段、32はバッテリ公称の電池容量に図4で説明する補正ゲインを乗算することにより求められる最大電池容量 C m a x を求めるための最大電池容量演算手段、33は電流積算値 Σ I を先に求めたバッテリ充電状態 C により制限するための上限リミッタであり、同じく34は先に制限された Σ I を先に求めたバッテリ充電状態 C から先に求めた最大電池容量 C m a x を減算したもので制限するための下限リミッタである。

次に本実施の形態について説明する。第一のバッテリ電圧V c V c

15

20

に、パッテリ充電状態(Ah)Cを Z軸とした二次元マップ(図5参照) とするなどとして予めパッテリの特性から求めておくこともよい。

次にバッテリの公称電池容量(Ah)と補正ゲインから最大電池容量 演算手段32を用い現在使用中のバッテリ最大電池容量(Ah)を求め る。新品電池の場合、一般に公称電池容量より実際の電池容量は大きい。 しかしながらバッテリが置かれてきた環境を含めバッテリの使われ方 その他の要因で最大電池容量は変化する。一般的に最大電池容量は使用 時間によって小さくなる傾向にあるが、それも使われ方によっては一様 でない。このことを補正するため図4で説明する性能レベルから求めた 補正ゲインにより公称電池容量を補正する。

次に電流積算値  $\Sigma$  I を  $\Delta$  V - C 変換手段 3 1 により求めたバッテリ充電状態(Ah)を上限とする値で上限リミッタ 3 3 を用い制限する。電流値 I は放電時正、充電時負の値を示す。これは放電が続きバッテリ充電状態 C の値より電流積算値  $\Sigma$  I が大きくなった場合、その先の SOC値が負を示してしまうため抑制するものである。同様に、上限リミッタ 3 3 を通過した電流積算値  $\Sigma$  I  $^{\prime}$  を  $\Delta$  V - C 変換手段 3 1 により求めたバッテリ充電状態(Ah)から最大電池容量演算手段 3 2 により求めた最大電池容量 C m a x を減算したものを下限とする値で下限リミッタ 3 4 を用い制限する。これは充電が続きバッテリ充電状態 C の値から電流積算値  $\Sigma$  I を減算した値が、その先の S O C 演算部分で 1 O 0 %を越えてしまうためこれを抑制するものである。

実施の形態 3.

図4は、実施の形態3による図1に記載の性能レベル判定・補正手段 8の構成を示すブロック図である。

41は第一のパッテリ電圧Vcc、第一のI-V特性において、パッテリ電流がゼロ(負荷開放時)のときのパッテリ電圧Vccとから性能レ

ベルを求める性能レベル判定手段、42は性能レベル判定手段41により求められた性能レベルから補正ゲインを求めるための性能レベル補正ゲイン算出手段である。

次に本実施の形態について説明する。第一のバッテリ電圧Vcと、第 一のI-V特性において、パッテリ電流がゼロ(負荷開放時)のときの 5 バッテリ雷圧Voとによって性能レベル検出手段8を用い、現在使用中 のバッテリの性能レベルを検出する。バッテリは開放電圧を横軸に、第 一のパッテリ電圧Vcを縦軸にプロットした場合、劣化度合いが進むに 連れてプロット値が右方向に遷移する特性がある。たとえばこれを利用 して、第一のI-V特性において、パッテリ電流がゼロ(負荷開放時) 10 のときのバッテリ電圧VoをX軸に、第一のバッテリ電圧VcをY軸に、 性能レベルを Z 軸とする二次元マップ(図6参照)を予め用意し、性能 レベルを検出する。また、性能レベルの影響は ΔV-C変換や最大電 池容量Cmaxにも影響を及ぼす。性能レベルは比例関係にないため、 ΔV-C変換の補正には直接用いにくい。そのためたとえば性能レベル 15 を X 軸、補正ゲインを Y 軸とするマップ (図7参照) などで性能レベル 補正ゲイン算出手段42を用いて補正ゲインを求め、直線補間可能なよ う以降の補正に用いる。

実施の形態4.

20 図 8 は、実施の形態 4 によるバッテリ充電状態演算装置の構成を示す ブロック図である。また、図 9 は、本実施の形態によるバッテリ充電状 態演算装置の動作を説明するための図である。

図8および図9に基づいて、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置の構成と動作を説明する。

25 図8において、1はハイブリッドカーや電気自動車などに搭載されて いるパッテリ(図示なし)のパッテリ電圧を検出する電圧検出手段、2

10

15

17

は該バッテリの充放電電流を検出する電流検出手段、3 はバッテリの第1 の電流(I)-電圧(V)特性記憶手段である。

第1のI - V特性記憶手段3は、充電状態の演算対象である現在使用中のバッテリ(以下、単にバッテリあるいは当該バッテリと称す)のバッテリ電流(負荷電流)を所定負荷時(例えば、エンジン始動などのアプリケーションにおける最大負荷時)の電流からバッテリ負荷開放時の電流まで変化させた時に、電圧検出手段1および電流検出手段2が検出する複数のサンプリングポイント(図9中の●印で示した各ポイント)におけるバッテリ電圧Vおよびバッテリ電流Iを記憶する。ここで、現在使用中のバッテリの状態のことを「第一の状態」と称することとする。そして、この第1のI - V特性記憶手段3は、記憶された複数のサンプリングポイントにおけるバッテリ電圧Vおよびバッテリ電流Iの値から、例えば、最小二乗法による一次近似によって、"V=-βI+α"の式で表される当該バッテリの第一のI - V特性(即ち、現在使用中の第一の状態におけるI - V特性)を演算して求め、記憶する。ここで、αおびβは正の定数である。

なお、図9中の符号Aで示した直線は、この第一のI-V特性を示している。

4は第2のI-V特性記憶手段であって、この第2のI-V特性記憶 5段4には、当該パッテリから取り出せるエネルギー量が多い状態である第三の状態における " $V=-\beta$ '  $I+\alpha$ '"の式で表される理論的な第三のI-V特性と、当該パッテリから取り出せるエネルギー量が少ない状態の第二の状態における " $V=-\beta$ "  $I+\alpha$ " の式で表される理論的な第二のI-V特性があらかじめ記憶されている。ここで、25  $\alpha$ ′、 $\alpha$ ″、 $\beta$ ′、 $\beta$ ″、も正の定数である。

図9中の符号Bおよび符号Cで示した直線は、それぞれ第三のI-V

18

特性および第二のI-V特性を示している。

上述したバッテリの「第三の状態」とは、例えば、JIS D 5301 で規定されているような完全充電状態、すなわち 5 時間率電流で充電し、1 5 分ごとに測定した充電中の端子電圧が 3 回連続して一定値を示す状態や、あるいはこれに近い状態のように、バッテリから取り出せるエネルギー量が多い状態のことである。

また、バッテリの「第二の状態」とは、例えば、バッテリが劣化し、 残存容量が少なくなり、使用不可近くまで放電している「深放電状態」 の場合、あるいはこれに近い状態のように、バッテリから取り出せるエ ネルギー量か少ない状態のことである。なお、「深放電状態」における 理論的な第二のI-V特性とは、バッテリが劣化状態であり、所定負荷 電流(例えば、エンジン始動に必要に電流)以上の放電電流を流した場 合でも、必要とする所定電圧以上のバッテリ電圧を確保できる最低限ラ インのI-V特性である。

15 5は各アプリケーション(例えば、エンジンの始動など)における所 定電流値記憶手段であって、所定電流値記憶手段5には、例えば、エン ジン始動に必要な電流値が記憶されている。

6は所定負荷時のバッテリ電圧算出手段であって、所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6は、第1のI-V特性記憶手段3に記憶されている第一のI-V特性(即ち、現在使用中の状態におけるバッテリのI-V特性)および所定電流値記憶手段5に記憶されている所定電流値(例えば、エンジン始動電流Ic)を用いて、バッテリ電流が所定電流値(エンジン始動電流Ic)のときのバッテリ電圧Vc(図9参照)を算出する。なお、第一のI-V特性から得られる「バッテリが所定負荷(所定電流値)のときのバッテリ電圧」を第一のバッテリ電圧と称することとする。従って、上記の算出されたバッテリ電圧Vcは、第一のバッテリ

電圧ということになる。

また、所定負荷時のパッテリ電圧算出手段 6 は、第 2 の I - V特性記憶手段 3 に記憶されている第三の I - V特性および所定電流値記憶手段 5 に記憶されている所定電流値を用いて、パッテリ電流が所定電流値のときのパッテリ電圧 V c max (図 9 参照)を算出する。なお、第三の I - V特性から得られる「パッテリが所定負荷(所定電流値)のときのパッテリ電圧」を第三のパッテリ電圧と称することとする。従って、上記の算出されたパッテリ電圧 V c max は、第三のパッテリ電圧ということになる。

10 同様に、所定負荷時のバッテリ電圧算出手段 6 は、第 2 の I - V 特性 記憶手段 3 に記憶されている第二の I - V 特性および所定電流値記憶 手段 5 に記憶されている所定電流値を用いて、バッテリ電流が所定電流値のときのバッテリ電圧 V c min (図 9 参照)を算出する。なお、第二の I - V 特性から得られる「バッテリが所定負荷(所定電流値)のときのバッテリ電圧」を第二のバッテリ電圧と称することとする。従って、上記の算出されたバッテリ電圧 V c min は、第二のバッテリ電圧ということになる。

また、図9において、Vo、Vo max、Vo min は、それぞれ第一、 第三、第二のI-V特性において、パッテリ電流がゼロ(負荷開放時) のときのパッテリ電圧である。

バッテリのアプリケーションが「エンジン始動」である場合、バッテリ電流がエンジン始動電流Icのときにバッテリ電圧がVc min 以下になるまで劣化すると、このバッテリは使用不可ということになる。

7はSOC(充電状態)演算手段であって、SOC(充電状態)演算 25 手段7は所定負荷時のパッテリ電圧算出手段6が算出したパッテリ電 圧Vc、パッテリ電圧Vc max およびパッテリ電圧Vc min を用いて、 以下に示す式に基づいて、当該バッテリのSOC(充電状態)を演算する。

 $SOC = [(Vc - Vc min) / (Vc max - Vc min)] \times 100$ (%)

5 即ち、SOC演算装置7は、第一のバッテリ電圧(Vc)と第二のバッテリ電圧(例えば、Vc min)の差分に対する第三のバッテリ電圧(例えば、Vc min)の差分の えば、Vc max)と第二のバッテリ電圧(例えば、Vc min)の差分の 比を演算する。そして、この演算結果の数値(%)は、当該バッテリの 充電状態を表す指数となる。

10 従って、この演算結果を表す指数が大きいほどバッテリの残存容量が多く、まだ十分にエネルギーが残存しており、この指数が小さいほど残存容量が少なく、劣化の状態に近いと判断できる。なお、第二のI-V特性と第三のI-V特性は、第2のI-V特性記憶手段にあらかじめ記憶されているので、第二のバッテリ電圧と第三のバッテリ電圧は短時間で容易に算出することができる。

また、SOC(充電状態)演算手段は、第一のバッテリ電圧と第二のバッテリ電圧の差分に対する第三のバッテリと第二のパッテリ電圧の差分の比を演算するだけであるので、短時間の演算処理で演算結果を出すことができる。

20 以上説明したように、本実施の形態によるパッテリ充電状態演算装置は、現在使用中の状態である第一の状態におけるパッテリのI-V特性 (第一のI-V特性)を近似的に求めて記憶する第1のI-V特性記憶 手段と、第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が多い第三の状態に おけるパッテリのI-V特性 (第三のI-V特性)、および第一の状態 よりも取り出せるエネルギー量が少ない第二の状態におけるパッテリのI-V特性(第二のI-V特性)とがあらかじめ記憶されている第2

10

20

25

のI-V特性記憶手段と、上記第一のI-V特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電圧を算出し、上記第二のI-V特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出し、上記第三のI-V特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第三のバッテリ電圧を算出する所定負荷時のバッテリ電圧算出手段と、算出される上記第一、第二および第三のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算する充電状態演算手段とを備えるので、バッテリ液量の変化、劣化、バッテリ温度などに影響されることなく、所定アプリケーションの電流条件において、現在使用中のバッテリの充電状態(SOC)を、容易、かつ、短時間に把握(判断)することができ、常時、充電状態(残存容量)の監視が必要なハイブリッドカー用のバッテリなどに好適な充電状態演算装置を提供できる。

実施の形態 5.

15 図 1 0 は、実施の形態 5 によるバッテリ充電状態演算装置の構成を示すプロック図である。

図において、1はバッテリ電圧を検出する電圧検出手段、2はバッテリ電流を検出する電流検出手段、3は第1のI-V(電流-電圧)特性記憶手段、40は第2のI-V(電流-電圧)特性記憶手段、5は所定電流値記憶手段、6は所定負荷時のバッテリ電圧算出手段、7はSOC(充電状態)演算手段、11はバッテリ温度を検出する温度検出手段である。

前述の実施の形態1によるバッテリ充電状態演算装置の第2のI-V特性記憶手段4には、取り出せるエネルギー量が多い第三の状態におけるバッテリの第三のI-V特性、および取り出せるエネルギー量が少ない第二の状態におけるバッテリの第二のI-V特性とがあらかじめ

記憶されているが、この第二および第三のI-V特性は、現在使用中のバッテリの温度とは関係のない所定の温度におけるものであった。

バッテリは、その温度が低くなるとインピーダンスが増加するため、取り出せるエネルギーの量は少なくなる。反対に、温度が高くなるとインピーダンスが低下するため、取り出せるエネルギーの量は多くなる。そのため、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置の第2のIーV特性記憶手段40には、取り出せるエネルギー量が多い第三の状態におけるバッテリの第三のIーV特性の候補として、バッテリ使用温度範囲の高温から低温までの間の複数の所定温度における複数のIーV特性をあらかじめ記憶しておく。

同様に、第2のI-V特性記憶手段40には、取り出せるエネルギー 量が少ない第二の状態におけるバッテリの第二のI-V特性の候補と して、バッテリ使用温度範囲の高温から低温までの間の複数の所定温度 における複数のI-V特性をあらかじめ記憶しておく。

 第1のI-V特性記憶手段3は、前述の実施の形態1の場合と同様に、 複数のサンプリングポイントにおいて電圧検出手段1および電流検出 手段2が検出するバッテリの電圧値と電流値を用い、現在使用中の状態 である第一の状態におけるバッテリの第一のI-V特性を近似的に求 めて、これを第一のI-V特性として記憶する。従って、第1のI-V 特性記憶手段3に記憶される第一の電流一電圧特性は、現在使用中のバッテリ温度におけるI-V特性である。

温度検出手段11は、現在使用中のバッテリの温度を検出し、検出した温度データを第2のI-V特性記憶手段40に入力する。

第2のI-V特性記憶手段40は、温度検出手段11が検出する温度 25 データに基づいて、第三のI-V特性の候補としてあらかじめ記憶され ている複数のI-V特性から、現在使用中のバッテリ温度に対応する

10

15

20

(即ち、現在使用中のバッテリ温度に最も近い温度の) I - V特性を選択し、これを第三の I - V特性として所定負荷時のバッテリ電圧算出手段 6 に出力する。

また、第2のI-V特性記憶手段40は、温度検出手段11が検出する温度データに基づいて、第二のI-V特性の候補としてあらかじめ記憶されている複数のI-V特性から、現在使用中のバッテリ温度に対応するI-V特性を選択し、これを第二のI-V特性として所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6に出力する。

なお、現在使用中のバッテリ温度に対応する(即ち、現在使用中のバッテリ温度に最も近い温度の) I - V特性を選択する代わりに、現在使用中のバッテリ温度の上下2つの所定温度における I - V特性データを用いて直線近似補間などすることにより、第二あるいは第三の I - V特性を求めてもよい。

所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6およびSOC(充電状態)算出 手段7の動作は、実施の形態1の場合と基本的には同じである。

所定負荷時のバッテリ電圧算出手段 6 は、第 1 の I - V特性記憶手段に記憶されている第一の I - V特性を用いてバッテリ電流が所定負荷電流値のときのバッテリ電圧である第一のバッテリ電圧を算出し、第 2 の I - V特性記憶手段が選択する第二の I - V特性を用いてバッテリ電流が所定負荷電流値のときのバッテリ電圧である第二のバッテリ電圧を算出し、第 2 の I - V特性記憶手段が選択する第三の I - V特性を用いてバッテリ電圧を算出し、第 2 の I - V特性記憶手段が選択する第三の I - V特性を用いてバッテリ電流が所定負荷電流値のときのバッテリ電圧である第三のバッテリ電圧を算出する。

そして、SOC(充電状態)演算手段7は、所定負荷時のパッテリ電 25 圧算出手段6によって算出される第一、第二および第三のパッテリ電圧 を用いて、第一の状態におけるパッテリの充電状態を演算する。 以上説明したように、本実施の形態によるパッテリ充電状態演算装置は、現在使用中のパッテリの温度を検出する温度検出手段11を備えている。

また、第2のI-V特性記憶手段40は、第三のI-V特性の候補としてパッテリ使用温度範囲の高温から低温までの間の複数の所定温度におけるI-V特性を、また、第二のI-V特性の候補として複数の所定温度におけるI-V特性をあらかじめ記憶していると共に、記憶されている複数の第二のI-V特性の候補および複数の第三のI-V特性の候補から温度検出手段11が検出するパッテリ温度に対応する特性を第二のI-V特性および第三のI-V特性としてそれぞれ選択する。従って、本実施の形態によれば、所定負荷時のパッテリ電圧算出手段6が用いる第二のI-V特性および第三のI-V特性は、現在使用中のパッテリ温度に対応する特性であり、より精度よくパッテリのSOC(充電状態)を演算することができる。

15 実施の形態 6.

20

図11は、実施の形態6よるバッテリ充電状態演算装置の構成を示すブロック図である。

図8に示した前述の実施の形態1によるバッテリ充電状態演算装置では、装置内に所定電流記憶手段5を設け、これに記憶された所定電流値を用いて所定負荷時のバッテリ電圧を算出していたが、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置は、所定電流記憶手段5に代えて、装置外部に設けた外部装置10より所定電流値を設定するようにしたものである。

実施の形態4によるバッテリ充電状態演算装置のように、所定負荷時 25 のバッテリ電圧を算出するための所定電流値を装置内部の所定電流記 憶手段5に記憶させると、所定電流値が固定されるため、用途が制限さ

れる。例えば、工場出荷時に記憶された所定電流値にあったアプリケーションのみに対応できるものとなる。

これに対して、本実施の形態によるバッテリ充電状態演算装置のように、外部装置から所定負荷時のバッテリ電圧算出手段6に所定電流値を入力できるようにすることにより、用途に汎用性を持たせることが可能となり、また、リアルタイムで所定電流値を切り換えることができるので、アプリケーション電流の変化にも容易に追従することができる。

なお、図11では、図8に示した実施の形態4によるバッテリ充電状態演算装置において、所定電流記憶手段5に代えて、装置外部に設けた外部装置10より所定電流値を設定するようにした例を示しているが、図10に示した実施の形態5によるバッテリ充電状態演算装置において、所定電流記憶手段5に代えて、装置外部に設けた外部装置10より所定電流値を設定するようにしてもよいことは言うまでもない。

#### 15 産業上の利用可能性

本発明は、車両などに用いられるバッテリの使用中の状態における残 存容量の状態を検知するバッテリ充電状態演算装置に適用して好適で ある。

### 請求の範囲

バッテリの電圧を検出するバッテリ電圧検出手段と、
 バッテリの電流を検出するバッテリ電流検出手段と、

複数のサンプリングポイントにおいて上記バッテリ電圧検出手段および上記バッテリ電流検出手段が検出する電圧値と電流値を用い、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電流ー電圧特性を近似的に求め、これを第一の電流ー電圧特性として記憶する第1の電流ー電圧特性記憶手段と、

上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が少ない第二の状態 10 における第二の電流ー電圧特性をあらかじめ記憶している第2の電流 -電圧特性記憶手段と、

上記バッテリの所定負荷電流値を記憶している所定電流値記憶手段 と、

第1の電流-電圧特性記憶手段が記憶している上記第一の電流-電 15 圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバ ッテリ電圧を算出し、上記第二の電流-電圧特性を用いてバッテリ電流 が上記所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出する所定負 荷時のバッテリ電圧算出手段と、

上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段によって算出される上記第 20 一、第二のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの 充電状態を演算する充電状態演算手段とを備えたことを特徴とするバ ッテリ充電状態演算装置。

- 2. 上記バッテリ充電状態演算手段により演算されたバッテリ充電状態が、
- 25 上記第1の電流 電圧特性記憶手段において上記所定負荷電流記憶手段により記憶されている所定負荷電流の時の電圧 V c と、上記第1の電

流一電圧特性記憶手段において負荷電流がゼロの時の電圧 Voとから、性能レベル検出手段を用いて検出されたバッテリの性能レベルに応じて補正されることを特徴とする請求項1に記載のバッテリ充電状態演算装置。

- 5 3. 上記バッテリ充電状態は、上記第一のバッテリ電圧から上記第二の バッテリ電圧まで低下するまでにバッテリが放電できる残存容量であ ることを特徴とする請求項2に記載のバッテリ充電状態演算装置。
- 4. 上記性能レベル検出手段により検出されたバッテリの性能レベルから、性能レベル補正ゲイン演算手段によりバッテリの特性に見あった補 10 正ゲインを求め、この補正ゲインによって補正されたバッテリの最大電 池容量で、

上記バッテリ充電状態演算装置により演算された残存容量を除算して、 バッテリ充電状態を演算することを特徴とする請求項3に記載のバッ テリ充電状態演算装置。

- 15 5. 請求項4記載の残存容量に、上記バッテリ充電状態演算手段実施時に初期化される電流積算手段により求めた電流積算値を加算又は減算して、バッテリ充電状態を演算することを特徴とする請求項4に記載のバッテリ充電状態演算装置。
- 6. 上記バッテリ電流検出手段から求めた電流を、上記バッテリ充電 北態演算手段実施時に初期化される手段を備えた電流積算手段により 求めた電流積算値に、上記バッテリ充電状態を上限値とするリミッタに 通過させ、また上記バッテリ充電状態から、上記最大電池容量を減算し たものを下限値とするリミッタに通過させることを特徴とする請求項 5記載のバッテリ充電状態演算装置。
- 25 7. バッテリの電圧を検出するバッテリ電圧検出手段と、 バッテリの電流を検出するバッテリ電流検出手段と、

15

25

複数のサンプリングポイントにおいて上記バッテリ電圧検出手段および上記バッテリ電流検出手段が検出する電圧値と電流値を用い、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電流ー電圧特性を近似的に求め、これを第一の電流ー電圧特性として記憶する第1の電流ー電圧特性記憶手段と、

上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が多い第三の状態における第三の電流一電圧特性、および上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が少ない第二の状態における第二の電流一電圧特性とをあらかじめ記憶している第2の電流一電圧特性記憶手段と、

10 上記パッテリの所定負荷電流値を記憶している所定電流値記憶手段と、

第1の電流-電圧特性記憶手段が記憶している上記第一の電流-電 圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバ ッテリ電圧を算出し、上記第二の電流-電圧特性を用いてバッテリ電流 が上記所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出し、上記第三 の電流-電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のとき の第三のバッテリ電圧を算出する所定負荷時のバッテリ電圧算出手段 と、

上記所定負荷時のバッテリ電圧算出手段によって算出される上記第 20 一、第二および第三のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態における バッテリの充電状態を演算する充電状態演算手段とを備えたことを特 徴とするバッテリ充電状態演算装置。

- 8. 上記第三の状態は完全充電状態であり、上記第二の状態は深放電状態であることを特徴とする請求項7に記載のバッテリ充電状態演算装置。
- 9. 現在使用中のバッテリの温度を検出する温度検出手段を備え、上

記第2の電流一電圧特性記憶手段は、上記第二の電流一電圧特性の候補としてバッテリ使用温度範囲の高温から低温までの間の複数の所定温度における電流一電圧特性を、また、上記第三の電流一電圧特性の候補として上記複数の所定温度における電流一電圧特性をあらかじめ記憶していると共に、記憶されている複数の上記第二の電流一電圧特性の候補および複数の第三の電流一電圧特性の候補から上記温度検出手段が検出するバッテリ温度に対応する特性を第二の電流一電圧特性および第三の電流一電圧特性としてそれぞれ選択することを特徴とする請求項7に記載のバッテリ充電状態演算装置。

- 10 10. 上記充電状態演算手段は、上記第一のバッテリ電圧と上記第二のバッテリ電圧の差分に対する上記第三のバッテリ電圧と第二のバッテリ電圧の差分の比を演算することを特徴とする請求項7から9のいずれか1項に記載のバッテリ充電状態演算装置。
- 11. 上記パッテリの所定負荷電流値は、外部装置より上記所定負荷 15 時のパッテリ電圧算出手段に直接入力されることを特徴とする請求項 7から9のいずれか1項に記載のパッテリ充電状態演算装置。
  - 12. 複数のサンプリングポイントにおいて、現在使用中の状態である第一の状態におけるバッテリの電圧値および電流値を検出するステップと、
- 20 検出された上記複数のサンプリングポイントにおけるバッテリの電 圧値および電流値を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの電流ー 電圧特性を近似的に求め、これを第一の電流ー電圧特性として記憶する ステップと、

上記第一の状態よりも取り出せるエネルギー量が多い第三の状態に 25 おける上記第三の電流ー電圧特性、および上記第一の状態よりも取り出 せるエネルギー量が少ない第二の状態における上記第二の電流ー電圧

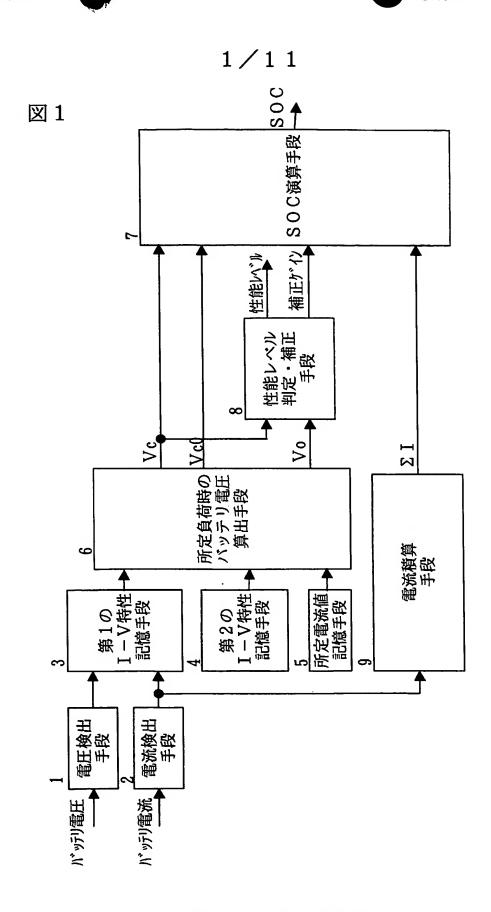
特性とをあらかじめ記憶しておくステップと、

上記パッテリの所定負荷電流値を記憶しておくステップと、

上記第一の電流 - 電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第一のバッテリ電圧を算出し、上記第二の電流 - 電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第二のバッテリ電圧を算出し、上記第三の電流 - 電圧特性を用いてバッテリ電流が上記所定負荷電流値のときの第三のバッテリ電圧を算出するステップと、

算出された上記第一、第二および第三のバッテリ電圧を用いて、上記第一の状態におけるバッテリの充電状態を演算するステップとを備えたことを特徴とするバッテリ充電状態演算方法。

- 13. 上記第三の状態は完全充電状態であり、上記第二の状態は深放電状態であることを特徴とする請求項12に記載のバッテリ充電状態演算方法。
- 14. 上記バッテリの充電状態を演算するステップは、上記第一のバッテリ電圧と上記第二のバッテリ電圧の差分に対する上記第三のバッテリ電圧の差分の比を演算することを特徴とする請求項12または請求項13に記載のバッテリ充電状態演算方法。

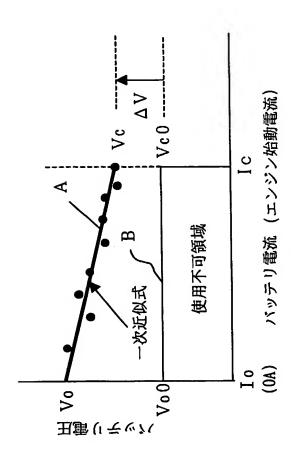


差 替 え 用 紙 (規則26)

図 2

Vc:所定負荷時のバッテリ電圧 Vc0:エンジン始動可能最低バッテリ電圧 Vo:バッテリ開放電圧

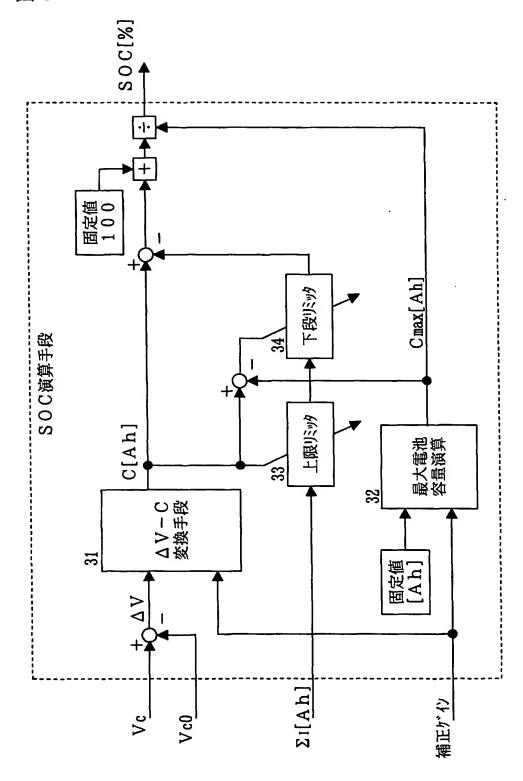
• : サンプリング・ポイント



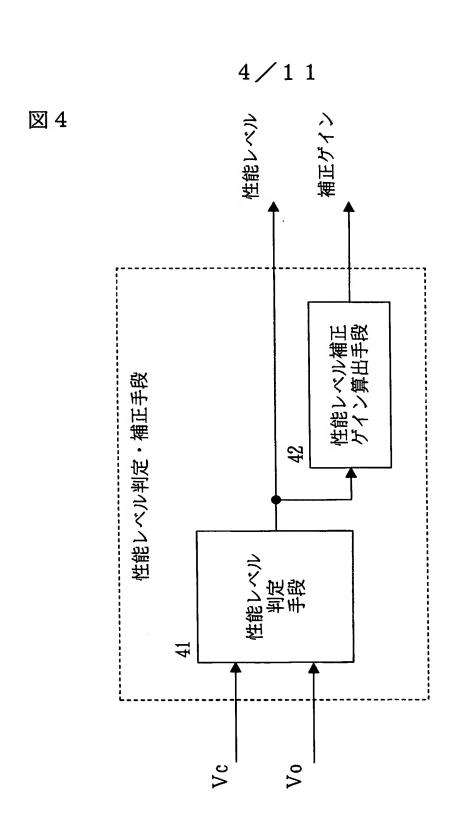
差替え用紙 (規則26)



図3



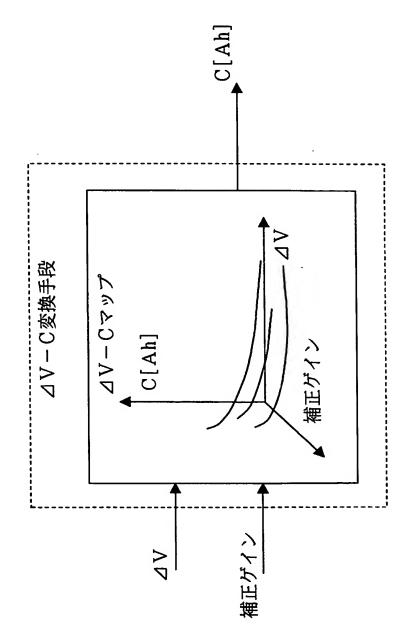
差替え用紙 (規則26)



差替え用紙(規則26)

5/11

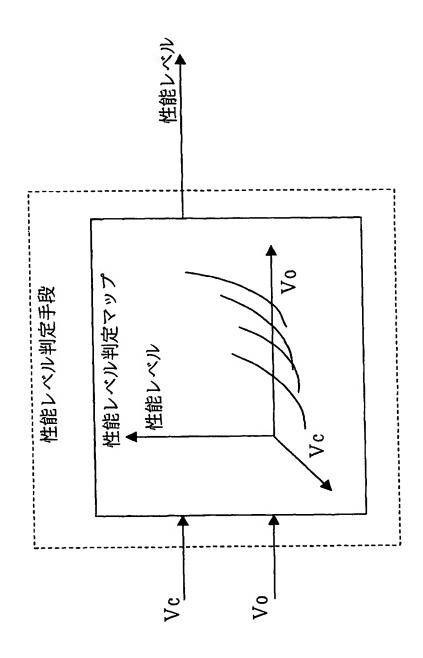




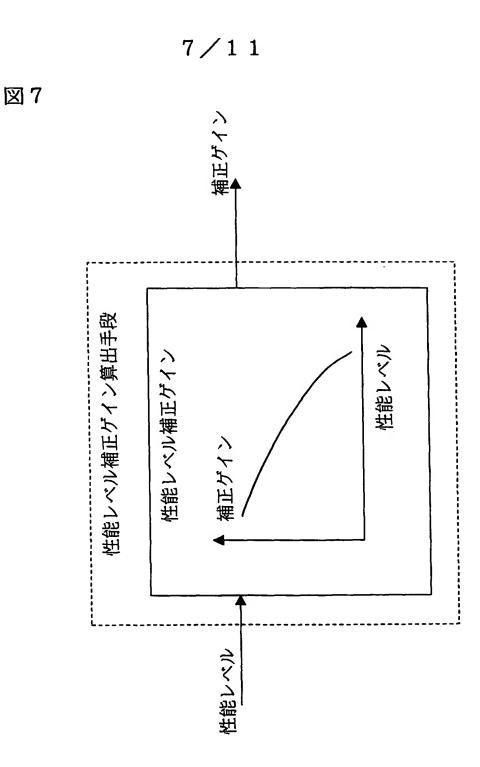
差替え用紙(規則26)





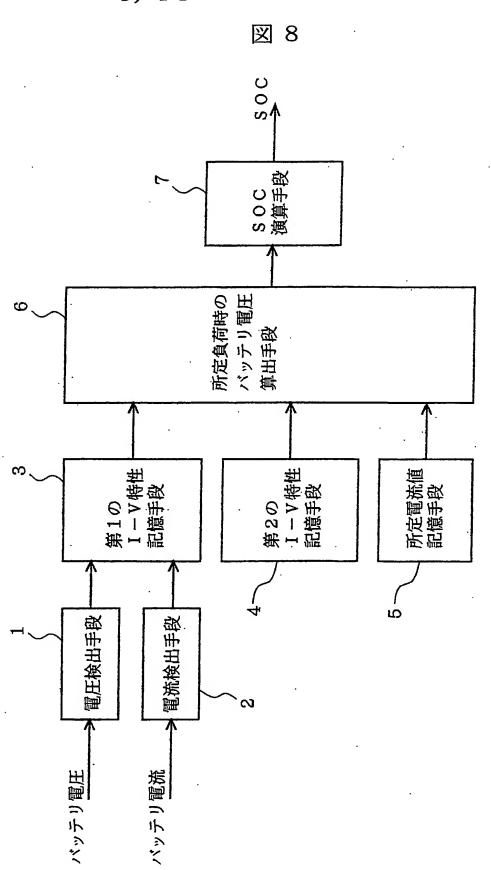


差替え用紙(規則26)



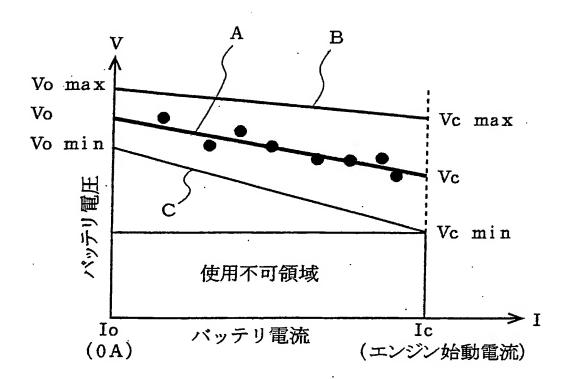
差替え用紙(規則26)

8/11



9/11

図 9



● :サンプリングポイント

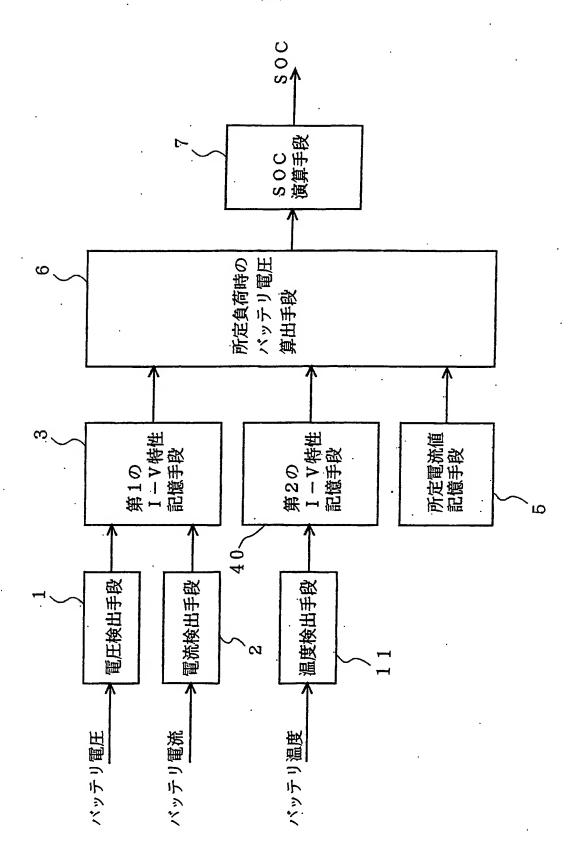
Vo :バッテリ開放電圧

Vc : 所定負荷時のバッテリ電圧



10/11

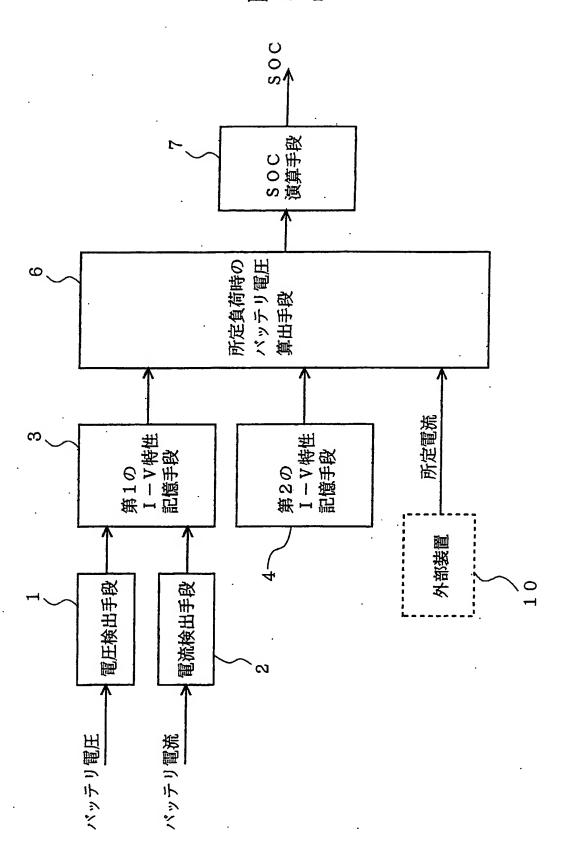
# 図 1 0





# 11/11

# 図 1 1





# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No. PCT/JP03/15842

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl <sup>7</sup> G01R31/36						
According to	According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC					
B. FIELDS	S SEARCHED .					
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)  Int.Cl <sup>7</sup> G01R31/36						
Jitsu Kokai	Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched  Jitsuyo Shinan Koho 1922–1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996–2004  Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971–2004 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994–2004					
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)						
C. DOCUI	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT					
Category*	Citation of document, with indication, where ap	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	Relevant to claim No.			
Y A Y	JP 6-34727 A (Toyota Motor C 10 February, 1994 (10.02.94), Full text; all drawings & US 5539318 A Microfilm of the specificatio to the request of Japanese Uti No. 18430/1991 (Laid-open No. (Kyushu Denki Seizo Kabushiki 12 October, 1992 (12.10.92), Full text; all drawings (Family: none)	n and drawings annexed lity Model Application 115084/1992)	1-5,7-14 6 1-5,7-14			
× Furth	er documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.				
Special categories of cited documents:  "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance earlier document but published on or after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed  Date of the actual completion of the international search O9 March, 2004 (09.03.04)  "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art document member of the same patent family  Date of mailing of the international search report 13 April, 2004 (13.04.04)						
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer				
Fassimile No.		Telephone No.				



# INTERNATIONAL SEARCH REPORT



International application No.
PCT/JP03/15842

	nuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT  Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages  Relevant to claim N				
ategory*	JP 2000-67932 A (Nippon Telegraph And Telephone	2,4			
Y	Corp.), 03 March, 2000 (03.03.00), Full text; all drawings (Family: none)	2,1			
Y	<pre>JP 6-59003 A (Toyota Motor Corp.), 04 March, 1994 (04.03.94), Full text; all drawings &amp; US 5539318 A</pre>	5			
A	US 5650712 A (Nippon Soken, Inc.), 22 July, 1997 (22.07.97), Full text; all drawings & JP 8-75833 A	1-14			
	·				
	·				





#### 国際調査報告

# 国際出願番号 PCT/JP03/15842

		<del></del>			
A. 発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC)) Int. Cl <sup>7</sup> G01R 31/36					
B. 調査を行	そのた公野				
	」ったガザ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・				
	. Cl' G01R 31/36				
最小限資料以外	トの資料で調査を行った分野に含まれるもの				
日本国実	用新安公報 1922-1996年				
日本国公	開実用新案公報 1971-2004年				
	用新案登録公報 1996-2004年	•			
日本国登	録実用新案公報 1994-2004年				
国際調査で使用	国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)				
C. 関連する	ると認められる文献				
引用文献の			関連する		
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連すると	きは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号		
Y	JP 6-34727 A(トヨタ自	目動車株式会社)	1-5,		
1	1994.02.10,全文,全図		7 - 14		
	& US 5539318 A	•			
A			6		
Y	日本国実用新案登録出願3-1843	3 0 号(日本国実用新案登録出	1-5,		
	願公開4-115084号) の願書に		7-14		
	容を撮影したマイクロフイルム				
	一(九州電機製造株式会社)				
		(7-511-41)			
	1992.10.12,全文,全図	( <i>) f s y - a c</i> ) .			
<del>-</del>	きにも文献が列挙されている。	□ パテントファミリーに関する別	紙を参照。		
* 引用文献		の日の後に公表された文献			
	<b>車のある文献ではなく、一般的技術水準を示す</b>	「T」国際出願日又は優先日後に公表さ 出願と矛盾するものではなく、			
日本   日本	顧日前の出願または特許であるが、国際出願日	の理解のために引用するもの	七切りが生人は生晦		
	公表されたもの	「X」特に関連のある文献であって、	当該文献のみで発明		
	主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行	の新規性又は進歩性がないと考			
日若し	くは他の特別な理由を確立するために引用する	「Y」特に関連のある文献であって、			
1	理由を付す)	上の文献との、当業者にとって			
	よる開示、使用、展示等に言及する文献	よって進歩性がないと考えられる	るもの		
「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献					
国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日					
E DY MATERIAL CONTRACTOR	09. 03. 2004	13.4.			
			28 9805		
日本国特許庁(ISA/JP)		武田 知晋			
郵便番号100-8915					
東京都千代田区領が関三丁目4番3号  電話番号 03-3581-1101 内線 3256					





# 国際出願番号 PCT/JP03/15842

( /4+ + :	Marke 1. of 1 and	
C (続き). 引用文献の	関連すると認められる文献	関連する
カテゴリー*		請求の範囲の番号
Y	JP 2000-67932 A (日本電信電話株式会社) 2000.03.03,全文,全図(ファミリーなし)	2, 4
Y	JP 6-59003 A (トヨタ自動車株式会社) 1994.03.04,全文,全図 & US 5539318 A	5
A	US 5650712 A (Nippon Soken, Inc) 1997.07.22,全文,全図 & JP 8-75833 A	1-14
		·
	·	